

القيادة الكهربائية
تغذية كهربائية ٤
٢٠٢٣-٢٠٢٢
المحاضرة ٣

التحكم الإلكتروني بسرعة المحركات المستمرة

لتغيير القيمة الوسطية للجهد المطبق على أطراف ملف المتحرض أو التهيج هنالك عدة إمكانيات:

- استخدام مقاطعات الجهد (الخافضة والرافعة والمختلطة)
- استخدام استخدام المؤقت الإلكتروني 555 بداراته المتنوعة
- استخدام الدارة الإلكترونية (motor driver) L298
- استخدام دارات التقويم الإلكترونية بكافة أنواعها (الأحادية والثلاثية والمتحكم بها ونصف المتحكم بها)

١- التحكم بالمحركات المستمرة باستخدام دارات التقويم أحادية الطور :

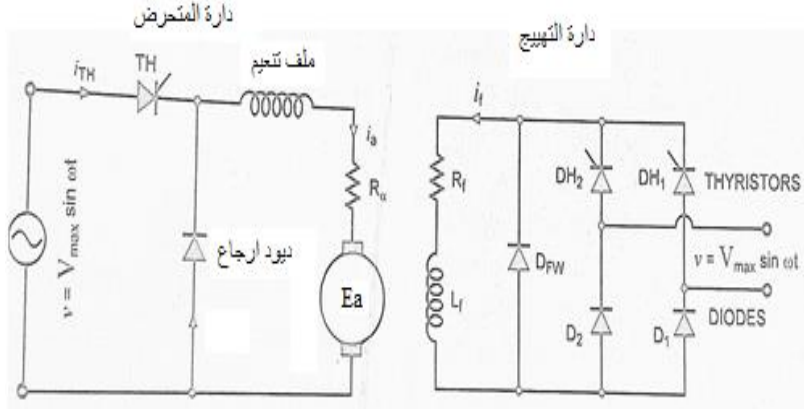
هناك أربعة أنواع لدارات التقويم أحادية الطور وهي :

- ١- دائرة تقويم نصف موجة مقادة :
- ٢- دائرة تقويم موجة كاملة نصف مقادة :
- ٣- دائرة تقويم موجة كاملة مقادة :
- ٤- دائرة تقويم مزدوجة :

١-١- القيادة عن طريق دائرة تقويم أحادية الطور نصف موجة مقادة :

هذه الدارة تستخدم بشكل أساسي في المحركات ذات الاستطاعة الصغيرة وذلك بسبب كون تيار المتحرض غير مستمر تماماً ويحتوي على تذبذبات، وهذا ما يسبب سوء في أداء عمل المحركات المستمرة، فموجة خرج المقوم يحوي على العديد من التوافقيات والتي من شأنها أن تولد اهتزاز في محور المحرك مصحوباً بالضجيج، بالإضافة إلى زيادة في ضياعات الآلة.

يبين الشكل دائرة تقويم أحادية الطور نصف موجة مقادة والتي تضم ثايرستور واحد مع ملف للتنعيم ذي قيمة عالية وديود ارجاع عكسي، خرج هذه الدارة عبارة عن موجة موجبة.



دائرة تقويم احادية الطور نصف موجة مقادة في دائرة المتحرض

الجهد على طرفي المتحرض يتم حسابه من العلاقة الآتية :

$$V_a = \frac{V_m}{2. \pi} (1 + \cos \alpha_a) \quad (٢٨ - ٥)$$

بينما الجهد على طرفي ملف التهييج :

$$V_f = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_f) \quad (٢٩ - ٥)$$

حيث:

V_m : القيمة العظمى لجهد دخل المقوم.

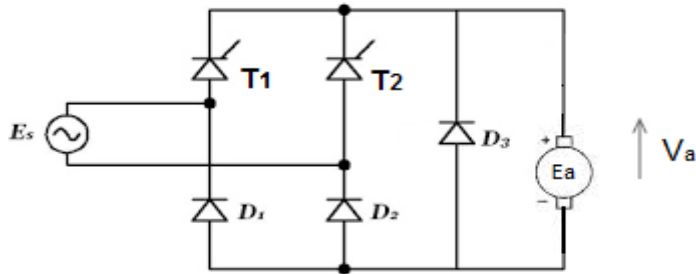
α_a و α_f زوايا اشعال الثايرستور في دائرة المتحرض والتهييج على الترتيب.

يؤدي تغيير زاوية قدح الثايرستور إلى تغيير القيمة الوسطية لجهد خرج المقوم

٢-١ - القيادة عن طريق دائرة تقويم احادية الطور موجة كاملة نصف مقادة :

هذه الدارات تستخدم بشكل عام من أجل المحركات ذات الاستطاعة الأكبر من 15KW. يوضح

الشكل دائرة تقويم وحيدة الطور موجة كاملة نصف متحكم بها، تضم هذه الدارة الجسرية ثايرستورين وديودين وذلك للتحكم بجهد المتحرض. كما نستخدم دائرة مماثلة للتحكم بتيار التهييج.



دائرة تحكم وحيدة الطور موجة كاملة نصف متحكم بها

الجهد على طرفي المتحرض يتم حسابه من العلاقة الآتية :

$$V_a = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_a) \quad (٣٠ - ٥)$$

بينما الجهد على طرفي ملف التهيج :

$$V_f = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_f) \quad (٥ - ٣١)$$

من الواضح أيضاً بأن التحكم بجهد المتحرض وكذلك بتيار التهيج يتم عن طريق التحكم بزوايا قدح الثايرستورات.

مثال ٥-٥ - محرك تيار مستمر مستقل يعمل بتوتر 208V، تتم تغذيته عن طريق دائرة تقويم أحادية الطور موجة كاملة نصف متحكم بها في دائرة المتحرض وأخرى في دائرة التهيج، مقاومة ملف المتحرض $0,1\Omega$ وملف التهيج 150Ω . إذا علمت أن ثابت جهد المحرك $1,1V/A \cdot rad/sec$ وعزم الحموله $75N \cdot m$ وذلك عند سرعة مقدارها 700 r.p.m ، المطلوب :

- ١ - ماهي زاوية الإشعال في دائرة المتحرض إذا كان تيار التهيج بأقصى قيمة له.
- ٢ - أحسب أكبر سرعة يمكن الحصول عليها عن طريق جهد المتحرض.
- ٣ - ماهي الطريقة المناسبة لزيادة السرعة إلى 1400 r.p.m ، أحسب القيم التي تغيرت عند ذلك.

الحل :

نفرض أن العلاقة خطية بين تيار التهيج والفيض المغناطيسي، نفرض كذلك أن ضياعات الاحتكاك مهملة، في هذه الحالة العزم المتولد T_a سيساوي عزم الحموله T_L :

$$T_a = T_L = 75 \text{ N} \cdot m$$

نحسب الجهد الأعظمي على مدخل المقوم وكذلك السرعة الزاوية للمحرك :

$$V_m = \sqrt{2} \cdot 208 = 294,156 \text{ V}$$

$$\omega = \frac{2 \cdot \pi \cdot n}{60} = 73,3 \text{ rad/sec}$$

- ١ - نحصل على أعلى قيمة لتيار التهيج وذلك عندما تكون زاوية قدح الثايرستورات في دائرة التهيج مساوية للصفر ($\alpha_f = 0$) :

$$V_f = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_f) = 187,266 \text{ V}$$

فيكون تيار التهيج :

$$I_f = \frac{V_f}{R_f} = 1,248 \text{ A}$$

نحسب القوة المحركة الكهربائية المتحرضة من العلاقة الآتية :

$$E_a = K_V \cdot \omega \cdot I_f = 1,1 * 73,3 * 1,248 = 100,62 \text{ V}$$

حيث K_V هو ثابت جهد المحرك.

- نحسب تيار المتحرض من علاقة العزم الآتية :

$$T_a = K_V \cdot I_a \cdot I_f = 75 \text{ N} \cdot m$$

$$I_a = 54,63 \text{ A}$$

- نحسب جهد المتحرض من علاقته مع القوة المحركة الكهربائية :

$$V_a = E_a + I_a \cdot R_a = 106,1 \text{ V}$$

بالتعويض في المعادلة ($٥ - ٣٠$) نجد أن زاوية إشعال ثايرستورات دائرة المتحرض هي :

$$\alpha_a = 82,3^\circ$$

٢- أكبر سرعة يمكن الحصول عليها عن طريق جهد المتحرض تكون عند زاوية الإشعال مساوية للصفر ($\alpha_a = 0$) :

$$V_a = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_a) = 187,266 V$$

- فتكون القوة المحركة الكهربائية :

$$E_a = V_a - I_a \cdot R_a = 181,8 V$$

- والسرعة الزاوية :

$$\omega = \frac{E_a}{K_V \cdot I_f} = \frac{181,8}{1,1 * 1,248} = 132,43 \text{ rad/sec}$$

- نحسب سرعة الدوران :

$$n = \frac{60 \cdot \omega}{2 \cdot \pi} = 1264,655 \text{ r.p.m}$$

٣- لزيادة السرعة إلى 1400 r.p.m يتم ذلك عن طريق تيار التهييج، في هذه الحالة يكون كل من تيار المتحرض وجهد المتحرض ثابتين (تدوير باستطاعة ثابتة)، العزم المتولد سيقبل نتيجة لنقصان تيار التهييج.

- السرعة الزاوية للمحرك :

$$\omega = \frac{2 \cdot \pi \cdot n}{60} = \frac{2 \cdot \pi * (1400)}{60} = 146,6 \text{ rad/sec}$$

- القوة المحركة الكهربائية العكسية :

$$E_a = V_a - I_a \cdot R_a = 181,8 V$$

- تيار التهييج :

$$I_f = \frac{E_a}{K_V \cdot \omega} = \frac{181,8}{1,1 * (146,6)} = 1,127 A$$

$$V_f = I_f \cdot R_f = 169,1 V$$

- نحسب الزاوية α_f من العلاقة :

$$V_f = \frac{V_m}{\pi} (1 + \cos \alpha_f)$$

$$169,1 = 93,633 * (1 + \cos \alpha_f)$$

ومنه:

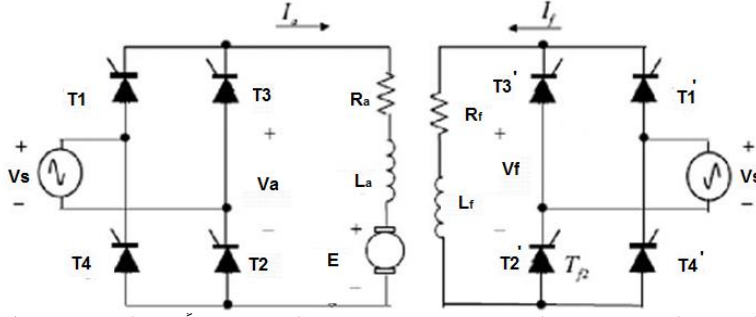
$$\alpha_f = 36,3^\circ$$

- العزم المتولد في هذه الحالة :

$$T_a = K_V \cdot I_a \cdot I_f = 67,6 \text{ N.m}$$

٣-١- القيادة عن طريق دائرة تقويم أحادية الطور موجة كاملة مقادة (متحكم بها):

يوضح الشكل دائرة تقويم جسرية متحكم بها، هذه الدارة تتضمن مقوم جسري متحكم به يضم أربعة ثايرستورات ومن دون وجود ديود إرجاع عكسي. في هذه الدارة يقوم ثايرستورين بالتمرير معاً وذلك في كل نصف موجة من إشارة دخل المقوم.



خلال نصف الموجة الموجب يقوم الثايرستورين T_1 و T_2 بالتمرير بدءاً من لحظة إرسال إشارة تحكم إلى بوابة الثايرستور، وتستمر عملية التمرير حتى بعد الزاوية π كون محارضة الحمل عالية رغم أن موجة الجهد أصبحت سالبة، ويستمر ذلك حتى يتم إشعال الثايرستورين T_3 و T_4 عند الزاوية $\pi + \alpha$ ويمر التيار خلالهما إلى الحمل. تستمر عملية تناوب التمرير بين كل ثايرستورين في كل دورة. إن جهد خرج المقوم ممكن أن يصبح سالباً إذا كانت زاوية إشعال الثايرستور أكبر من 90° بينما تيار الحمل يبقى موجباً دائماً. يفضل استخدام هذا المقوم في التطبيقات الصناعية التي تحتاج إلى عكس الجهد (العمل في الربعين الأول والرابع).

جهد خرج المقوم الجسري و الذي هو الجهد المطبق على ملف المتحرض هو :

$$V_a = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha_a) \quad (٥ - ٣٢)$$

و الجهد على أطراف ملف التهيج :

$$V_f = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha_f) \quad (٥ - ٣٣)$$

مثال ٥-٦- محرك تيار مستمر مستقل يعمل بتوتر أعظمي $662,25 V$ ، تتم تغذيته عن طريق دائرة تقويم احادية الطور موجة كاملة متحكم بها في دائرة المتحرض وأخرى في دائرة التهيج بمقاومة ملف المتحرض $0,2 \Omega$ وملف التهيج 200Ω . إذا علمت بأن ثابت جهد المحرك $1,35 V/A \cdot rad/sec$ ، وكان تيار المتحرض $50 A$ عند زاوية إشعال في دائرة المتحرض 60° ، وتم تعيير تيار التهيج ليكون أعلى ما يمكن، المطلوب :

- ١- أحسب العزم المتولد وسرعة المحرك.
- ٢- أحسب سرعة المحرك إذا قل العزم المتولد بمقدار 20%.
- ٣- إذا تم عكس اتجاه تيار التهيج، أحسب زاوية الإشعال في دارتي التهيج و المتحرض وذلك للحفاظ على قيمة تيار المتحرض كما في الطلب الثاني من المسألة، ثم أحسب قدرة المنبع المستردة.

الحل

جهد المتحرض عند زاوية إشعال 60° :

$$V_a = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha_a) = 198,07 V$$

- ١- نحصل على أعلى قيمة لتيار التهيج وذلك عندما تكون زاوية قدح الثايرستورات في دائرة التهيج مساوية للصفر ($\alpha_f = 0$) :

$$V_f = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha_f) = \frac{2V_m}{\pi} = 396,14 V$$

- فيكون تيار التهيج :

$$I_f = \frac{V_f}{R_f} = 1,98 \text{ A}$$

- والعزم المتولد :

$$T_a = K_V * I_a * I_f = 133,65 \text{ N.m}$$

- القوة المحركة العكسية :

$$E_a = V_a - I_a * R_a = 188,07 \text{ V}$$

- السرعة الزاوية :

$$\omega = \frac{E_a}{K_V \cdot I_f} = \frac{188,07}{1,35 * (1,98)} = 70,36 \text{ rad/sec}$$

- نحسب سرعة الدوران :

$$n = \frac{60 \cdot \omega}{2 \cdot \pi} = 672 \text{ r.p.m}$$

٢- إذا قل العزم بمقدار 20% سيقل تيار المتحرض بالنسبة نفسها، يصبح العزم المتولد:

$$T = 0,8 * (133,65) = 106,92 \text{ N.m}$$

- تيار المتحرض :

$$I_a = 0,8 * (50) = 40 \text{ A}$$

- القوة المحركة العكسية :

$$E_a = V_a - I_a * R_a = 190,07 \text{ V}$$

- السرعة الزاوية :

$$\omega = \frac{E_a}{K_V \cdot I_f} = \frac{190,07}{1,35 * (1,98)} = 71,1 \text{ rad/sec}$$

- نحسب سرعة الدوران :

$$n = \frac{60 \cdot \omega}{2 \cdot \pi} = 679 \text{ r.p.m}$$

٣- إذا عكسنا اتجاه تيار التهيج ستساوي زاوية الإشعال في دائرة التهيج :

$$\alpha_f = 180^\circ$$

- ستصبح القوة المحركة العكسية :

$$E_a = -190,07 \text{ V}$$

- جهد المتحرض :

$$V_a = E_a + I_a \cdot R_a = -182,07 \text{ V}$$

$$-182,07 = V_a = \frac{2V_m}{\pi} (\cos \alpha_a) = 396,14 * (\cos \alpha_a)$$

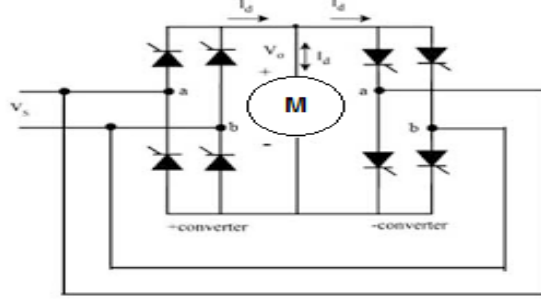
$$\alpha_a = 117,36^\circ$$

- القدرة المستردة إلى المنبع :

$$P_s = P_a = V_a \cdot I_a = 7282,8 \text{ W}$$

١-٤- القيادة عن طريق دائرة تقويم مزدوجة أحادية الطور :

هذه الدارة المزدوجة عبارة عن دارتي تقويم متحكم بهما وذلك في دائرة متحرض المحرك كما يبين الشكل، بينما تتم تغذية دائرة التهييج عن طريق دائرة تقويم واحدة متحكم بها كما في الحالة السابقة، وهذا ما يمكننا من عكس اتجاه الجهد والتيار في دائرة المتحرض. تستخدم مثل هذه الدارات بشكل رئيسي مع التطبيقات التي تحتاج إلى محركات عالية الاستطاعة مع سرعة متغيرة.



دائرة تقويم مزدوجة أحادية الطور

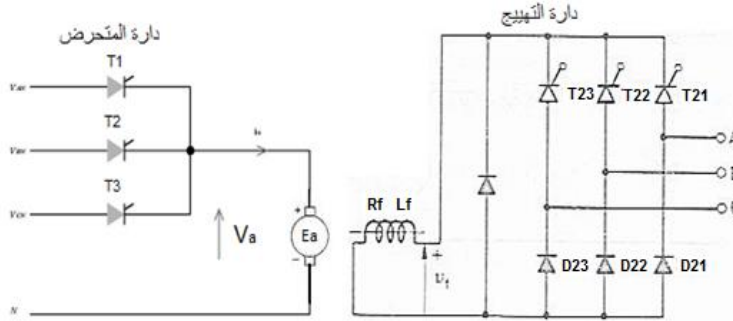
فعند تشغيل دائرة التقويم الأولى يكون الجهد على أطراف دائرة المتحرض هو V_{a1} والتيار المتحرض I_{a1} ، في هذه الحالة سيدور المحرك بالاتجاه الأمامي (في الربع الأول)، ويمكن فرملة المحرك بعكس قطبية ملف التهييج و زيادة زاوية إشعال دائرة التقويم الأولى بحيث تكون أكبر من 90° (حالة العمل في الربع الثاني). إذا أردنا عكس اتجاه دوران المحرك، يتم ذلك عن طريق تشغيل دائرة التقويم الثانية.

٢- التحكم بالمحركات المستمرة باستخدام دارات التقويم ثلاثية الطور المتحكم بها :

يتم استخدام هذه الدارات في العديد من التطبيقات الصناعية التي تحتاج إلى استطاعات عالية، بالإضافة إلى كون عملية تنعيم موجة خرج هذا المقوم تكون أسهل مقارنة بتلك في حالة المقوم أحادي الطور، لذلك يتم استخدامها بشكل أساسي لتغذية محركات التيار المستمر ذات الاستطاعة العالية

٢-١- القيادة عن طريق دائرة تقويم ثلاثية الطور نصف موجة مقادة :

يبين الشكلدارة تقويم ثلاثية الطور نصف موجة متحكم بها، تضم هذه الدارة ثلاثة ثايرستورات تقويم، بينما نستخدم دائرة تقويم ثلاثية الطور موجة كاملة نصف مقادة في دائرة التهييج.



دائرة تقويم ثلاثية الطور نصف موجة متحكم بها في المتحرض

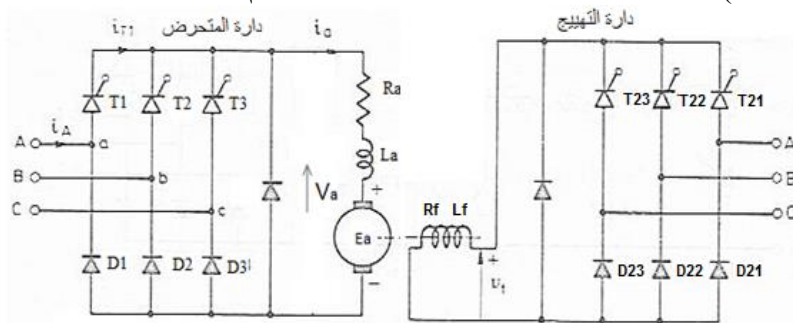
جهد خرج هذه الدارات يكون موجباً أو سالباً بينما يبقى التيار موجباً في جميع الحالات. يعطى جهد المتحرض بالعلاقة الآتية :

$$V_a = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (\cos \alpha_a) \quad (٣٤ - ٥)$$

$$V_f = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_f) \quad (٣٥ - ٥)$$

٢-٢- القيادة عن طريق دائرة تقويم ثلاثية الطور موجة كاملة نصف مقادة :

يبين الشكل دائرة تقويم ثلاثية الطور موجة كاملة نصف متحكم بها، تضم هذه الدارة ثلاثة ثايرستورات وثلاثة ديودات تقويم موصولة على شكل جسر، بالإضافة إلى ديود ارجاع عكسي. كما نستخدم دائرة مشابهة لتغذية ملف التهبيج. يستخدم هذا المقوم في التطبيقات التي تحتاج إلى جهد موجب وتيار موجب أيضاً (الربع الأول) ولكن باستطاعة أكبر من تلك المقدمة من المقوم النصف موجة.



دائرة تقويم ثلاثية الطور موجة كاملة نصف متحكم بها

يعطى جهد المتحرض بالعلاقة الآتية :

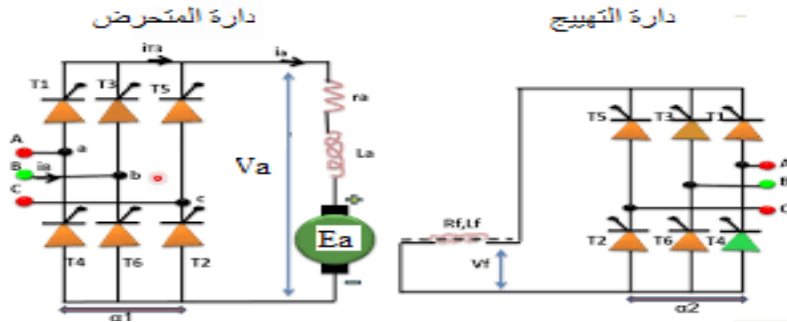
$$V_a = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_a) \quad (٣٦ - ٥)$$

بينما الجهد على أطراف ملف التهبيج :

$$V_f = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_f) \quad (٣٧ - ٥)$$

٣-٢- القيادة عن طريق دائرة تقويم ثلاثية الطور موجة كاملة مقادة:

في هذه الحالة يتم توصيل دائرة تقويم ثلاثية الطور متحكم بها في كل من دائرة المتحرض ودائرة التهبيج كما في الشكل ، جهد المتحرض يكون إما موجباً أو سالباً وذلك حسب قيمة زاوية القدح، أما التيار فهو موجب دائماً (العمل في الربعين الأول والرابع)، ويمكن استخدامه عند إعادة التوليد حيث يتم عكس اتجاه الاستطاعة وذلك بعكس القوة المحركة العكسية عن طريق عكس اتجاه جهد التهبيج (زاوية قدح للثايرستورات أكبر من 90°).



دائرة قيادة ثلاثية الطور موجة كاملة متحكم بها

يعطى جهد المتحريض بالعلاقة الآتية :

$$V_a = \frac{3\sqrt{3}V_m}{\pi} (\cos \alpha_a) \quad (٣٨ - ٥)$$

بينما الجهد على أطراف ملف التهييج :

$$V_f = \frac{3\sqrt{3}V_m}{\pi} (\cos \alpha_f) \quad (٣٩ - ٥)$$

٤-٢- القيادة عن طريق مقوم مزدوج ثلاثي الطور :

وهي حالة مشابهة تماماً للقيادة باستخدام المقوم المزدوج أحادي الطور من ناحية وجود دارتي تقويم متعاكستين، إلا أن المقومات المستخدمة هنا تكون ثلاثية الطور كما يوضح الشكل. يعطى جهد المتحريض في دائرة التقويم الأولى بالعلاقة الآتية :

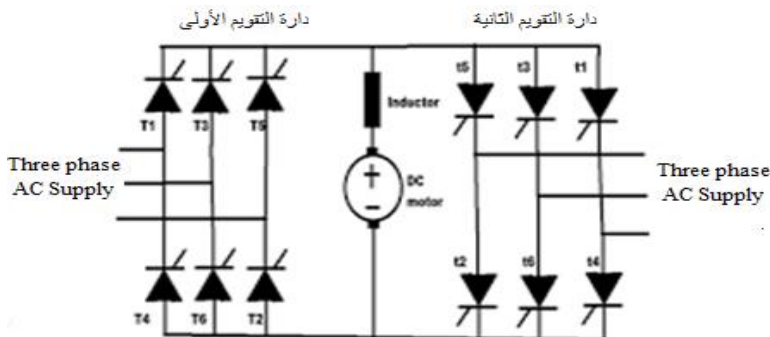
$$V_{a1} = \frac{3\sqrt{3}V_m}{\pi} (\cos \alpha_{a1}) \quad (٤٠ - ٥)$$

بينما جهد المتحريض في دائرة التقويم الثانية :

$$V_{a2} = \frac{3\sqrt{3}V_m}{\pi} (\cos \alpha_{a2}) \quad (٤١ - ٥)$$

بينما الجهد على أطراف ملف التهييج :

$$V_f = \frac{3\sqrt{3}V_m}{\pi} (\cos \alpha_f) \quad (٤٢ - ٥)$$



دائرة تقويم مزدوجة ثلاثية الطور

مثال ٥-٧- محرك تيار مستمر مستقل يتغذى من منبع تيار متناوب ثلاثي الطور من محولة جهدها الثانوي 208V وترددها 60Hz، ملفات ثانوي المحولة موصولة نجمياً عن طريق مقوم ثلاثي الطور نصف متحكم به في دائرة المتحرض وكذلك في دائرة التهيج، إذا تم ضبط تيار التهيج عند قيمة 1A وكانت مقاومة المتحرض 0.2Ω و التهيج 250Ω ، عزم المحرك 120N.m عند زاوية قدح للثايرستورات في دائرة المتحرض مقدارها 30° . كما أن ثابت جهد المحرك هو 1.2V/A.rad/sec. بناءً على المعطيات السابقة أحسب ما يأتي :

١- زاوية قدح الثايرستورات في دائرة التهيج.

٢- سرعة المحرك.

٣- سرعة المحرك إذا زاد العزم بمقدار 20%.

٤- زاوية قدح الثايرستورات في دائرة المتحرض لتعود السرعة كما كانت في الحالة ١.

أفرض أن ضياعات الاحتكاك مهمة وأن تيار المتحرض وكذلك تيار التهيج عبارة عن تيارات مستمرة من دون تموجات.

الحل :

باعتبار أن ضياعات الاحتكاك مهمة، لذلك فإن العزم المتولد يساوي عزم الحمل أي :

$$T_a = T_L = 120 \text{ N.m}$$

$$V_m = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3}} * 208 = 169,83 \text{ V}$$

١- زاوية القدح α_f :

$$V_f = R_f \cdot I_f = 250 \text{ V}$$

$$250 = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_f) = 140,45 * (1 + \cos \alpha_f)$$

ومنه :

$$\alpha_f = 38,74^\circ$$

٢- سرعة الدوران :

$$V_a = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_a) = 140,45 * (1 + \cos \alpha_a) = 262,08 \text{ V}$$

- تيار المتحرض :

$$I_a = \frac{T_a}{K_V \cdot I_f} = \frac{120}{1,2 * (1)} = 100 \text{ A}$$

- القوة المحركة الكهربائية :

$$E_a = V_a - I_a \cdot R_a = 242,08 \text{ V}$$

- السرعة الزاوية :

$$\omega = \frac{E_a}{K_V \cdot I_f} = \frac{242,08}{1,2 * (1)} = 201,73 \text{ rad/sec}$$

- سرعة الدوران :

$$n = \frac{60\omega}{2\pi} = 1926,58 \text{ r.p.m}$$

٣- سرعة المحرك عند زيادة العزم :
عند زيادة العزم بمقدار 20% سيزداد تيار المتحرض بالنسبة نفسها وذلك بثبات تيار التهييج :
- العزم الجديد :

$$T_a' = 1,2 * (120) = 144 \text{ N.m}$$

- تيار المتحرض :

$$I_a' = 1,2 * (100) = 120 \text{ A}$$

- القوة المحركة الكهربائية :

$$E_a' = V_a - I_a' \cdot R_a = 238 \text{ V}$$

- السرعة الزاوية :

$$\omega' = \frac{E_a'}{K_v \cdot I_f} = \frac{238}{1,2 * (1)} = 198,4 \text{ rad/sec}$$

- سرعة الدوران :

$$n' = \frac{60\omega'}{2\pi} = 1894,58 \text{ r.p.m}$$

٤- زاوية القدح α_a :
لإعادة السرعة إلى قيمتها السابقة لا بد من زيادة جهد المتحرض، حتى تعود أيضاً القوة المحركة الكهربائية E_a إلى قيمتها السابقة.

$$E_a = 242,08 \text{ V}$$

$$V_a = E_a + I_a \cdot R_a = 242,08 + 120 * (0,2) = 266 \text{ V}$$

$$266 = \frac{3\sqrt{3}V_m}{2\pi} (1 + \cos \alpha_a) = 140,45 * (1 + \cos \alpha_a)$$

و بالنتيجة نحصل على الزاوية α_a :

$$\alpha_a = 26,6^\circ$$

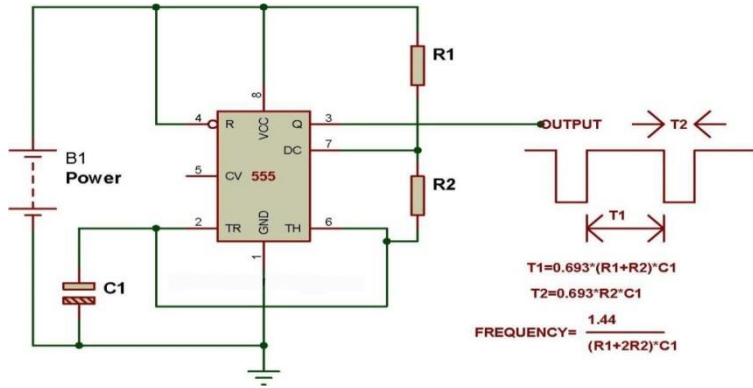
وهذا يعني فترة تمرير أكثر بالنسبة للثايرستورات، وبالتالي جهد وسطي أكبر على خرج المقوم.

٣- التحكم بسرعة المحركات المستمرة باستخدام الدارة التكاملية 555 :

يمكن الحصول على جهد مستمر ذي قيمة وسطية متغيرة باستخدام الدارة التكاملية 555، والتي تدعى أيضاً بالمؤقت 555. مقاومات المؤقت الداخلية الثلاثة تعمل كمقسم جهد بثلاثة درجات بين جهد المنبع والأرضي (VCC) كما يبين الشكل (٥-٣١)، بحيث يكون جهد التغذية محصوراً بين 4,5 V و 16 V. يمكن لهذا المؤقت أن يعمل كمؤقت زمني وكذلك كمذبذب.

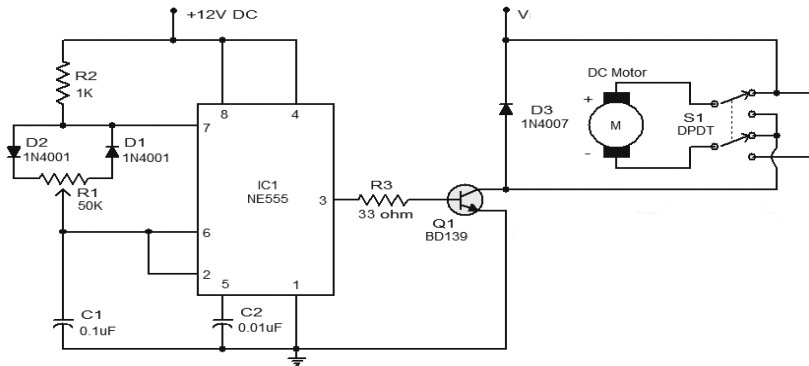
في نظام العمل كمؤقت (نظام أحادي الاستقرار monostable) يقوم بتوليد نبضة أو ما يعرف باسم one shot. أما في نظام العمل كمذبذب (نظام عديم الاستقرار astable) يعمل كمولد نبضات مستطيلة حيث يمكن التحكم في الشكل الموجي الناتج عن طريق دوائر شحن وتفريغ RC خارجية.

خرج المؤقت (pin3) عبارة عن موجات مستمرة مستطيلة ذات عرض متغير مع قيم المقاومات الخارجية، أي أن الدارة التكاملية تعمل كمقطع للتيار المستمر كما يوضح الشكل.



المؤقت 555 سهل الاستخدام، كما أنه متوفر ورخيص السعر (يحتاج فقط إلى قليل من المكونات الإضافية كالمقاومات والمكثفات وبعض الحسابات). كما يمكن استخدامه في الكثير من التطبيقات الصناعية البسيطة نذكر منها: التحكم بالمحركات المستمرة الصغيرة (تغيير سرعة وعكس اتجاه دوران)، فهي قادرة على تزويد الخرج بتيار تصل قيمته إلى 200 mA. من أجل المحركات الأكبر يمكن التحكم بسرعتها بشكل غير مباشر وذلك عن طريق الاستفادة من خرج المؤقت لتشغيل ثايرستور أو ترانزستور أو ريليه، حيث نقوم بتمرير تيار خرج المؤقت إلى بوابة العنصر الإلكتروني أو إلى ملف الريليه، والذي يقوم بدوره بإيصال التغذية إلى المحرك من منبع التغذية المستمرة.

يبين الشكل إحدى الدارات العملية المستخدمة للتحكم بسرعة محرك تيار مستمر (12 V) باستخدام الدارة التكميلية 555 وذلك عن طريق تغيير قيمة المقاومة الخارجية المتغيرة R1. كما يمكن باستخدام المفتاح S1 عكس اتجاه دوران المحرك.



التحكم بسرعة محرك تيار مستمر بواسطة المؤقت 555